

## Übung 35                      LTD-System Eigenfunktionen von LTD-Systemen

### Lernziele

- einen neuen theoretischen Sachverhalt erarbeiten können.
- verstehen, dass für ein LTD-System mit beliebiger Impulsantwort gilt:  
Jedes komplexe exponentielle Signal ist eine Eigenfunktion des LTD-Systems.
- verstehen, dass für ein LTD-System mit reeller Impulsantwort gilt:  
Bei einem sinusförmigen Eingangssignal ist das Ausgangssignal wieder ein sinusförmiges Signal mit derselben Frequenz.

### Aufgaben

- \*  $X_a(\omega)$  sei die Fourier-Transformierte (FTA) einer beliebigen zeitdiskreten, **reellen** Funktion  $x[n]$ .
  - Zeigen Sie, dass gilt:  
$$(X_a(\omega))^* = X_a(-\omega)$$
  - Zeigen Sie mit Hilfe von a), dass
    - $|X_a(\omega)|$  eine **gerade** Funktion ist.
    - $\arg(X_a(\omega))$  eine **ungerade** Funktion ist.
  
- Gegeben ist ein LTD-System mit einer **beliebigen** Impulsantwort  $h[n]$  und das **komplexe exponentielle** Eingangssignal  
$$x[n] = e^{j\omega nT} \quad (T = \text{Abtastperiode})$$
Bestimmen Sie das zu  $x[n]$  gehörende Ausgangssignal  $y[n]$ .  
Stellen Sie dabei fest, dass  $y[n]$  ein Vielfaches von  $x[n]$  ist, d.h. dass  $x[n]$  eine **Eigenfunktion** des LTD-Systems ist.
  
- Gegeben ist ein LTD-System mit einer **reellen** Impulsantwort  $h[n]$  und das **sinusförmige** Eingangssignal  
$$x[n] = \hat{x} \sin(\omega nT + \phi) \quad (T = \text{Abtastperiode})$$
Bestimmen Sie das zu  $x[n]$  gehörende Ausgangssignal  $y[n]$ .  
Stellen Sie dabei fest, dass  $y[n]$  ein **sinusförmiges** Signal ist mit derselben Frequenz wie das Eingangssignal  $x[n]$ .  
  
Hinweise:
  - Resultate aus den Aufgaben 1 und 2 benützen
  - Euler'sche Beziehung  $\sin(x) = \frac{1}{2j} (e^{jx} - e^{-jx})$  benützen

### Lösungen

1. \* a) (Definition von  $X_a(\omega)$ ) (Meyer, Formel (5.2.-3), Seite 137) betrachten)
- b) i)  $X_a(\omega)$  in der Exponentialform "Betrag mal e hoch j mal Argument" darstellen
- ii) (dito)
2.  $y[n] = x[n] * h[n] = \dots = H_a(\omega) \cdot e^{j\omega nT} = H_a(\omega) \cdot x[n]$  ( $H_a(\omega) = \text{FTA}(h[n])$ )
3.  $y[n] = |H_a(\omega)| \hat{x} \sin(\omega nT + \arg(H_a(\omega)))$